

سری سوال: یک ۱

زمان آزمون (دقیقه): تستی: ۶۰ تشریحی: ۶۰

تعداد سوالات: تستی: ۲۰ تشریحی: ۴

دوس: ریاضی فیزیک ۱

روش تحلیلی/ گد درس: فیزیک (هسته ای)، فیزیک (اتمی و مولکولی)، فیزیک (حالات جامد) ۱۱۱۳۰۱۱

استفاده از ماشین حساب مهندسی مجاز است

-۱ حجم متوازی السطوحی که اضلاع آن سه بردار $c = [-3, -2, -4]$ و $a = [3, -2, 2]$ و $b = [6, 4, -2]$ هستند برابر است با:

۶۰. ۴

۶۰. ۳

۱۲۰. ۲

۱۲۰. ۱

-۲ بردار یکه عمود بر منحنی $x^2 + y^2 = 100$ در نقطه (۸، ۶) برابر است با:۰.۶ \hat{i} - ۰.۸ \hat{j} .۴۰.۶ \hat{i} + ۰.۸ \hat{j} .۳۰.۸ \hat{i} - ۰.۶ \hat{j} .۲۰.۸ \hat{i} + ۰.۶ \hat{j} .۱-۳ بردار $\vec{F} = (r^{-3})\vec{r}$:

۱. سیمولوله ای است

۲. ناتاوی است

۳. سیمولوله ای و ناتاوی است

-۴ اگر $\lambda = \vec{A} \cdot \vec{r}$ باشد، انگاه $\vec{\nabla} \Phi(\lambda)$ برابر است با: $\frac{d\Phi}{d\lambda} \vec{A}$.۴ $\frac{d\Phi}{d\lambda} \vec{A}$.۳ $\frac{d\Phi}{d\lambda} \vec{r}$.۲ $\frac{d\Phi}{d\lambda} \hat{r}$.۱-۵ با استفاده از قضیه واگرایی مقدار انتگرال $\int (4x\hat{i} + 2\hat{k}) \hat{n} da$ را روی سطح $x^2 + y^2 + z^2 = 4$ بدست اورید.۱. 32π ۲. 96π ۳. 64π ۱. 128π

-۶ کدام گزینه نادرست است:

۱. تاو واگرایی تابع برداری همیشه صفر نیست

۲. شیب واگرایی تابع برداری همیشه صفر است

۳. واگرایی تاو تابع برداری همیشه صفر نیست

۴. واگرایی تاو واگرایی تابع برداری همیشه صفر نیست

-۷ برای دستگاه استوانه سه‌مومی (u, v, z) که به صورت زیر تعریف می‌شود، مقدار \hat{e}_2 کدام است؟
 $-\infty < z < \infty$ و $0 \leq v < \infty$ و $-\infty < u < \infty$ و $z = z$ ، $y = uv$ و $x = \frac{1}{2}(u^2 - v^2)$ \hat{k} .۴ $\frac{u\hat{i} - v\hat{j}}{\sqrt{u^2 + v^2}}$.۳ $\frac{u\hat{i} + v\hat{j}}{\sqrt{u^2 + v^2}}$.۲ $\frac{-v\hat{i} + u\hat{j}}{\sqrt{u^2 + v^2}}$.۱

-۸ کدامیک از بردارهای یکه پاریته زوج دارد؟

 \hat{e}_φ .۴ \hat{e}_θ .۳ \hat{e}_r .۲ \hat{e}_ρ .۱

سری سوال: ۱ یک

زمان آزمون (دقیقه): ۶۰ تشریحی: ۶۰

تعداد سوالات: تستی: ۲۰ تشریحی: ۴

دوس: ریاضی فیزیک ۱

روش تحلیلی/ گد درس: فیزیک (هسته ای)، فیزیک (اتمی و مولکولی)، فیزیک (حالت جامد) ۱۱۱۳۰۱۱

$$\frac{\partial \hat{e}_\varphi}{\partial \varphi} \quad -9$$

در دستگاه مختصات استوانه ای برابر است با:

۴. صفر

\hat{e}_ρ

$-\hat{e}_\rho$

\hat{e}_φ

$$\vec{A} = \frac{-\cot g \theta}{r} \hat{e}_\varphi \quad -10$$

باشد، حاصل عبارت $\vec{\nabla} \times \vec{A}$ چقدر است؟

اگر

$(\sin \theta) \hat{e}_r$

$\left(\frac{1}{r^2 \sin \theta}\right) \hat{e}_\theta$

$\left(\frac{1}{r^2}\right) \hat{e}_r$

$\left(\frac{\cos \theta}{r}\right) \hat{e}_\theta$

$\sin \theta d\theta d\phi$

$r dr d\theta$

$r^2 \sin \theta dr d\varphi$

$r^2 \sin \theta d\theta d\varphi$

-11 در دستگاه مختصات گروی $d\Omega$ عنصر زاویه حجمی (فضایی) برابر است با:-12 کدام گزینه صحیح است؟

۱. شتاب بردار پادوردا و سرعت بردار هموداست.

۲. سرعت بردار پادوردا و میدان الکتریکی بردار هموداست.

۳. میدان الکتریکی بردار پادوردا و شتاب بردار هموداست.

۴. سرعت بردار پادوردا و شتاب بردار هموداست.

$$A_k^{ij} B_m^{kl} \quad -13$$

کدام عبارت برای حاصلضرب نرده ای دو تانسور درست است؟

۲. تانسور پادوردای رتبه ۳، هموردای رتبه ۱ است

۱. تانسور پادوردای رتبه ۴، هموردای رتبه ۲ است

۴. تانسور پادوردای رتبه ۱، هموردای رتبه ۳ است

۳. تانسور پادوردای رتبه ۲، هموردای رتبه ۴ است

-14 اگر تانسور هموردای رتبه دوم $A_{ij} = A_{ji}$ در شرط صدق کند. آنگاه این تانسور:

۴. یگانی است.

۳. پارمتقارن است.

۲. پادوردا است.

۱. تقارن است.

-15 اگر U یک دیادیک متقارن و V یک بردار باشد انگاه:

$V.U = -UV$

$V.U = UV$

$V.U.V = UV$

$V.U = 0$

سری سوال: ۱ یک

زمان آزمون (دقیقه): تستی: ۶۰ تشریحی: ۶۰

تعداد سوالات: تستی: ۲۰ تشریحی: ۴

دوس: ریاضی فیزیک ۱

رشته تحصیلی/ گد درس: فیزیک (هسته ای)، فیزیک (اتمی و مولکولی)، فیزیک (حالات جامد) ۱۱۱۳۰۱۱

۱۶- کدام مورد از ویژگیهای دترمینان ها نیست؟

۱. اگر جای عناصر یک سطر را با عناصر هم مرتبه یک ستون دترمینان عوض کنیم، مقدار دترمینان تغییر نخواهد کرد.
۲. اگر تمام عناصر یک ستون دترمینان را در یک مقدار ثابت ضرب کنیم، دترمینان در ان مقدار ضرب می شود.
۳. اگر جای هر دو سطر یک دترمینان را با هم عوض کنیم، مقدار دترمینان تغییر نمی کند.
۴. اگر مضربی از یک ستون را با ستون دیگری جمع کنیم، مقدار دترمینان تغییر نمی کند.

۱۷- حاصل ضرب دو ماتریس متقارن A و B :

۱. همواره متقارن است
۲. همواره پادمتری متقارن است
۳. در صورتی پادمتری متقارن است که $[A, B] = 0$ باشد
۴. در صورتی متقارن است که $[A, B] = 0$ باشد

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 4 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \quad \text{اگر} \quad \text{باشد، وارون این ماتریس برابر است با:}$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 2 \\ -\frac{1}{2} & 3 \end{bmatrix} \quad .4 \quad \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ \frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \end{bmatrix} \quad .3 \quad \begin{bmatrix} \frac{3}{2} & -2 \\ \frac{1}{2} & -1 \end{bmatrix} \quad .2 \quad \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 2 \\ -\frac{1}{2} & 1 \end{bmatrix} \quad .1$$

۱۹- ویژگی ماتریس متعامد A کدام است؟

$$A^{-1} = \tilde{A}^* \quad .4 \quad A^{-1} = \tilde{A} \quad .3 \quad A = \tilde{A}^* \quad .2 \quad A = \tilde{A} \quad .1$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \quad \text{ماتریس را قطری کنید} \quad .40$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \quad .4 \quad \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad .3 \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \quad .2 \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad .1$$

سوالات تشریحینمره ۱.۷۵

- در نظریه پاولی در مورد الکترون رابطه زیر را داریم $(\vec{P} - e\vec{A}) \times (\vec{P} - e\vec{A})\psi$ که در ان ψ تابع نرده ای و \vec{A} پتانسیل برداری مغناطیسی با القای مغناطیسی \vec{B} به صورت $\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$ ارتباط دارد.
- اگر $\vec{P} = -i\vec{\nabla}$ باشد، نشان دهید رابطه بالا به صورت $i e \vec{B} \psi$ ساده می شود.

تعداد سوالات: تستی: ۲۰ تشریحی: ۴

دروس: ریاضی فیزیک ۱

رشته تحصیلی/ گد درس: فیزیک (هسته ای)، فیزیک (اتمی و مولکولی)، فیزیک (حالات جامد) ۱۱۱۳۰۱۱

سری سوال: ۱ یک

زمان آزمون (دقیقه): تستی: ۶۰ تشریحی: ۶۰

-۲ بردار $\vec{F} = y\hat{i} + 2\hat{j} - z^2\hat{k}$ را در مختصات استوانه ای دوار و بر حسب بردارهای یکه \hat{e}_r و \hat{e}_θ و \hat{k} بیان کنید.

-۳ معادله لاپلاس $\nabla^2\psi = 0$ را برای حالتی که $\psi(r)$ باشد در مختصات قطبی کروی حل کنید.

-۴ با استفاده از تبدیل گالیله نشان دهید شکل معادله موج الکترومغناطیسی $\frac{\partial^2 \Phi}{\partial z^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \Phi}{\partial t^2} = 0$ مستقل از دستگاه لخت S و S' نیست. (فرض کنید دستگاه S' با سرعت v در جهت Z از دستگاه S دور می شود.)